

MISE EN SERVICE AUTOMATISME POUR PORTAIL COULISSANT

FORTECO 2500I



SOMMAIRE

<i>Mise en garde.....</i>	<i>P2</i>
<i>Nomenclature du kit.....</i>	<i>P2</i>
<i>Caractéristiques techniques</i>	<i>P3</i>
<i>Recommandations</i>	<i>P3</i>
<i>Dimensions moteur</i>	<i>P4</i>
<i>Schéma installation électrique type</i>	<i>P4</i>
<i>Fixation moteur et crémaillère ..</i>	<i>P5-6</i>
<i>Installation des fins de course..</i>	<i>P7</i>
<i>Déverrouillage du moteur.....</i>	<i>P7</i>
<i>Caractéristiques techniques Armoire de commande.....</i>	<i>P8</i>
<i>Affichage pendant le fonctionnement.</i>	<i>P9</i>
<i>Liste des menus de programmation ...</i>	<i>P10</i>
<i>Modification des paramètres.....</i>	<i>P11</i>
<i>Tableau des fonctions paramétrables.</i>	<i>P12-13</i>
<i>Index des fonctions</i>	<i>P14-17</i>
<i>Auto-apprentissage des temps de travail.....</i>	<i>P18</i>
<i>Menu compteur de cycles</i>	<i>P19</i>
<i>Raccordement accessoire.....</i>	<i>P20</i>
<i>Raccordement barre palpeuse..</i>	<i>P21</i>
<i>Récepteur MR1 et programmation émetteurs.....</i>	<i>P22</i>
<i>Message d'erreur et dépannage</i>	<i>P23</i>

Mise en garde

Le non respect de ces règles de sécurité peut provoquer de sérieux dommages corporels ou matériels.

- Lire attentivement ces avertissements.

- Cette motorisation a été conçue et testée pour offrir un niveau de sécurité élevé, sous réserve que son installation et son fonctionnement respectent scrupuleusement les indications indiquées dans le présent manuel.

L'installation d'un automatisme pour portail requiert des compétences en matière d'électricité et de mécanique.

Celle-ci doit être réalisée exclusivement par un technicien qualifié en mesure de délivrer l'attestation de conformité pour l'installation (Directive 89/392 CEE, -IIA).

La structure et les fixations du portail doivent être en bon état.

Le portail doit être suffisamment rigide pour être automatisé.

Le portail doit obligatoirement être équipé de butées mécaniques en fermeture et en ouverture.

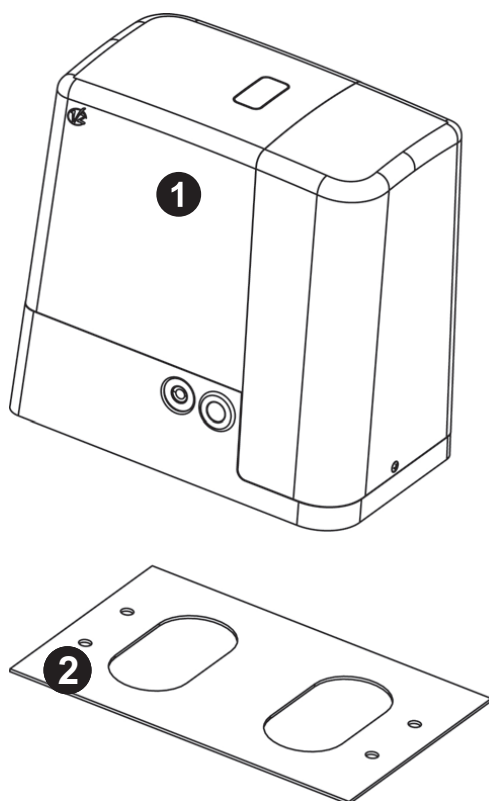
Supprimer tous les verrous de porte et serrures pour ne pas endommager le portail ou la motorisation.

Couper systématiquement l'alimentation de la motorisation avant toute intervention de réparation ou de raccordement.

L'installation électrique sur laquelle sera raccordé l'automatisme doit répondre aux normes en vigueur et être réalisée dans les règles de l'art.

L'installateur doit pourvoir à l'installation d'un dispositif (ex: disjoncteur magnéto-thermique) qui assure la coupure omnipolaire de l'équipement du réseau d'alimentation.

Nomenclature du kit



① Motoréducteur avec armoire de commande digitale.

② 1 plaque de fixation moteur

③ Ecrus à cage + boulons M8x30 + Rondelles

④ Clé de débrayage moteur

⑤ Bouchon passe-câbles

⑥ Aimants fin de course magnétique

⑦ Etrier porte-aimants

⑧ Tires fond de scellement pour plaque de fixation moteur

Caracteristiques Techniques FORTECO2500I

Alimentation générale	230V-50Hz
Puissance moteur maxi	650W
Intensité moteur à vide	0,5A
Intensité moteur en charge	3.7A
Poids maximum du portail	2500kg
Vitesse de déplacement maxi	0,25m/s
Force maxi	1660N
Cycle de travail	50%
modèle pignon de sortie	M4-Z18
Type de fin de course	magnétique
détection effort	Ampèremétrique + Encodeur
Température de fonctionnement	-20/+55°C
Poids du motoréducteur	19kg
Charge maxi des accessoires 24V	10 W
Fusible de protection 230V	F1 = 8A
Indice de protection	IP44

Recommandations

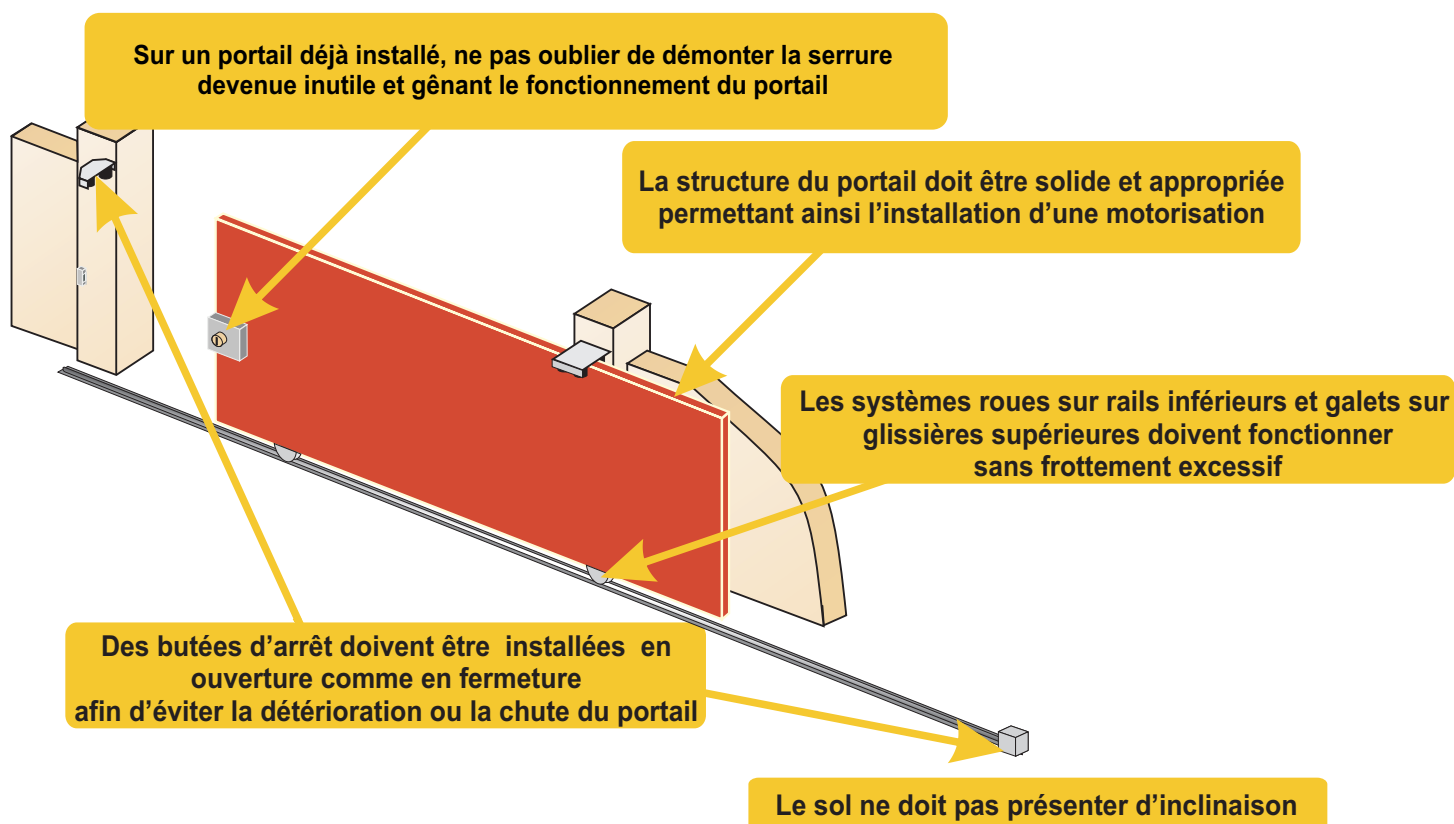
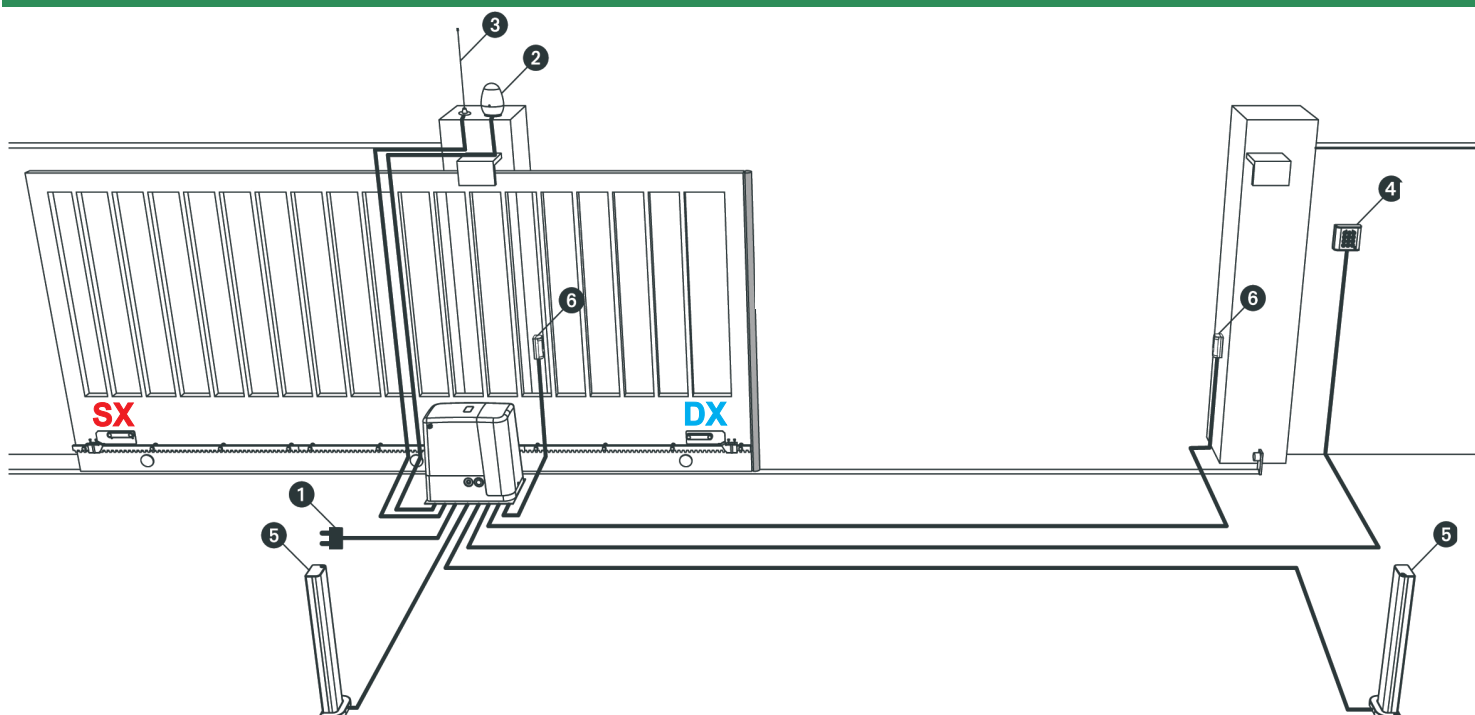
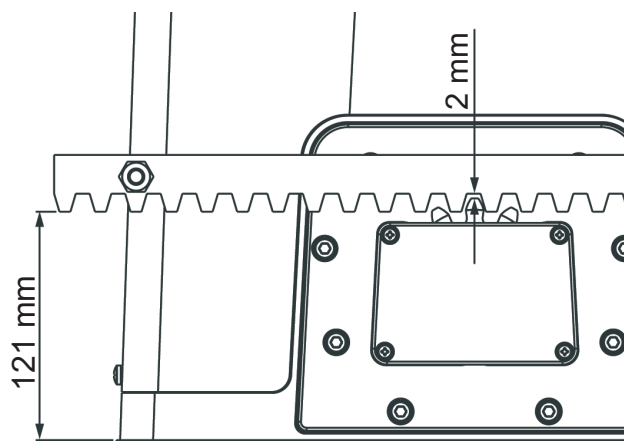
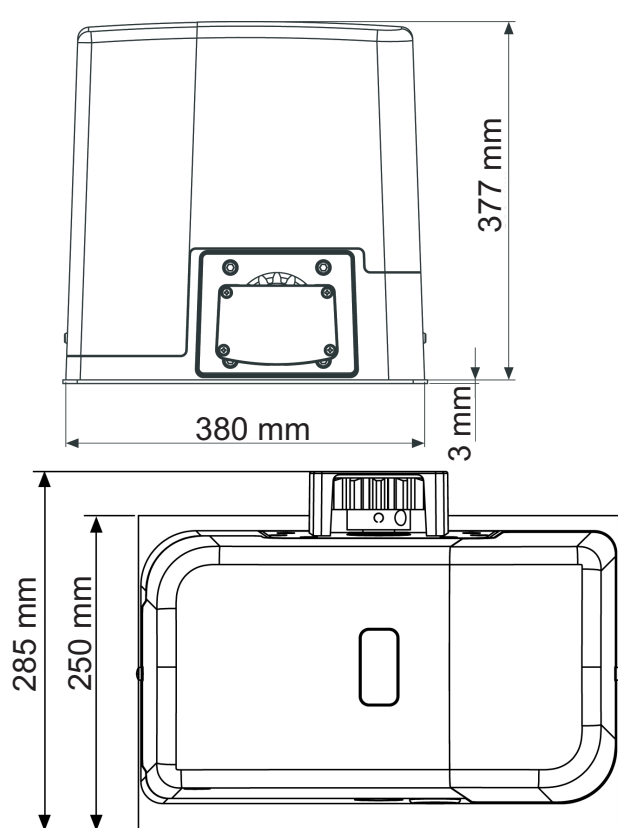


Schéma d'installation type



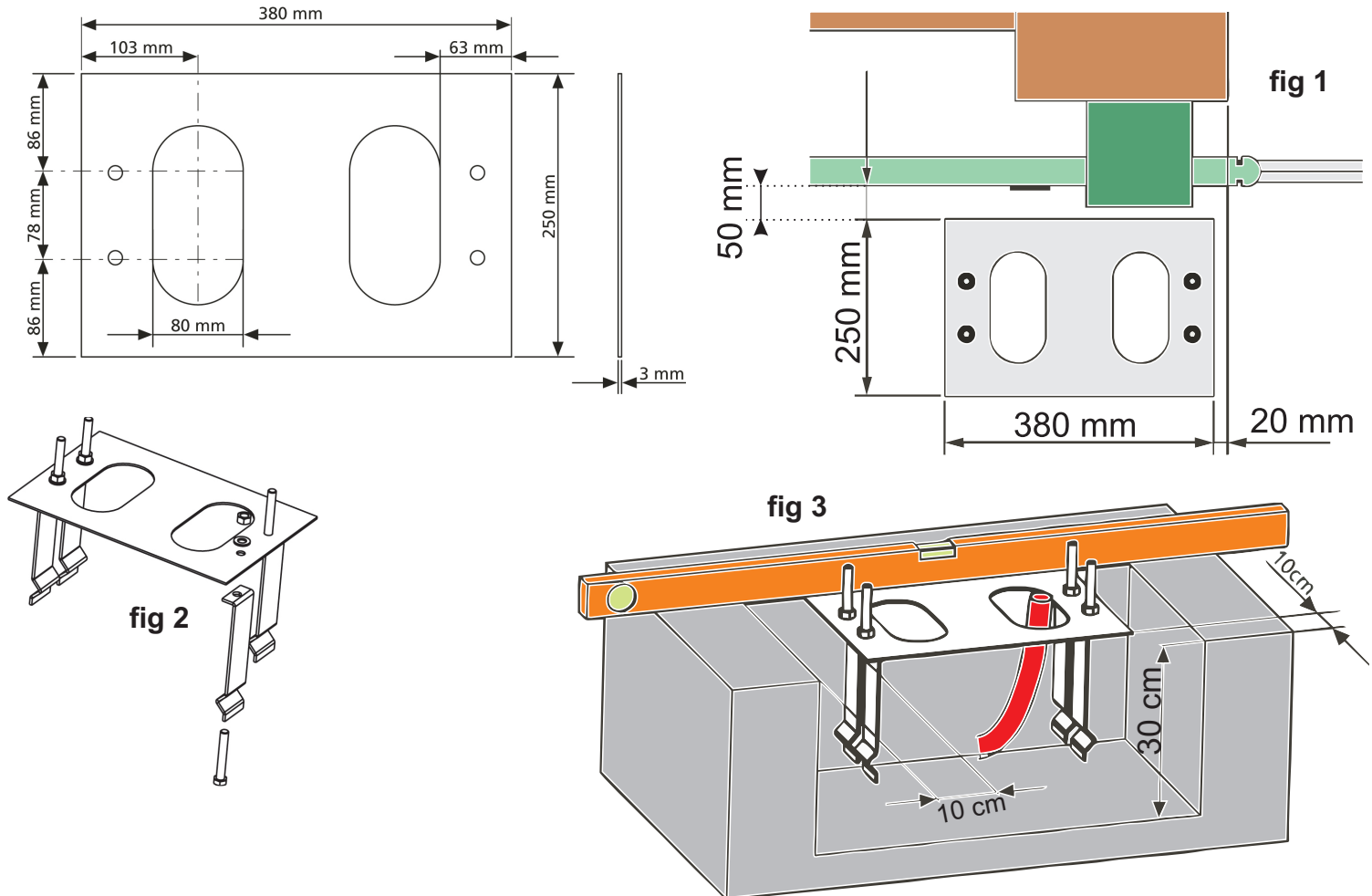
- | | |
|--|---|
| 1 Alimentation 230v | Câbles 2 x 1,5 mm ² + terre |
| 2 Feu clignotant 230V | Câble 2 x 1mm ² |
| 3 Antenne (intégrée au feu) | Cable coaxial RG-58 (fourni dans version kit) |
| 4 Contact à clé (OPTION) | Câble 2 x 0,5 mm ² |
| 5 Jeu de cellule intérieur (OPTION) | Câble 4 x 0,5 mm ² (réceptrice)
Câble 2 x 0,5mm ² (émettrice) |
| 6 Jeu de cellule extérieur | Câble 4 x 0,5 mm ² (réceptrice)
Câble 2 x 0,5 mm ² (émettrice) |

Dimensions moteur



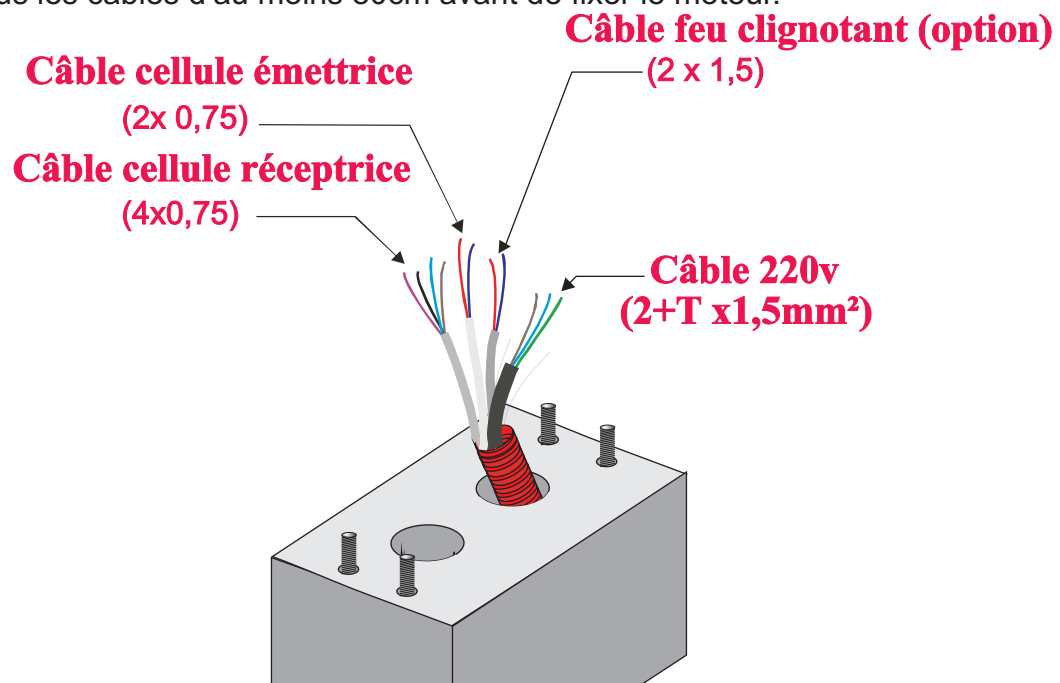
Installation plaque de fixation moteur

1. Prévoir un trou de fondation en utilisant comme référence les mesures indiquées en illustration (**fig1**).
 2. Prédisposer un ou plusieurs tubes pour le passage des cable électriques.
 3. Assembler les 4 agrafes sur la plaque de fixation moteur et les fixer avec les 4 boulons fournis dans le kit (**fig 2**).
 4. Effectuer la coulée du béton a l'intérieur du trou de fondation (**fig 3**).
- Attention:** vérifier que la plaque soit parfaitement de niveau et parallèle au portail.
5. Attendre la prise complète du béton.



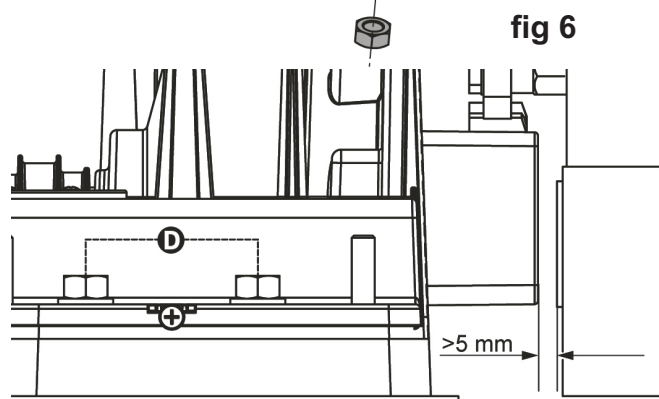
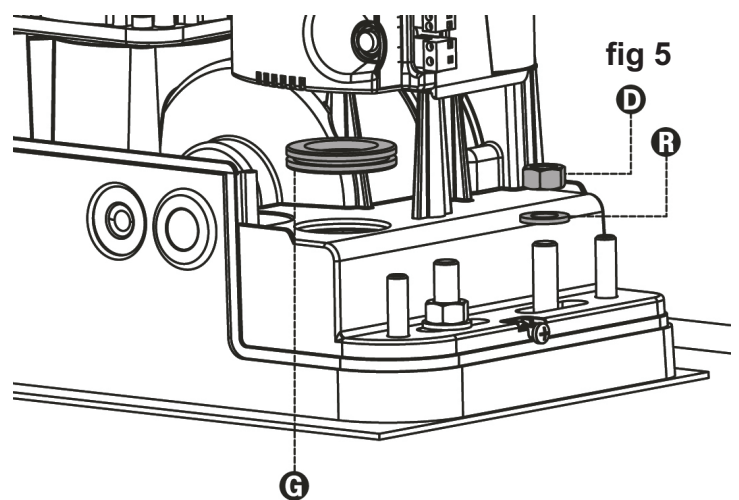
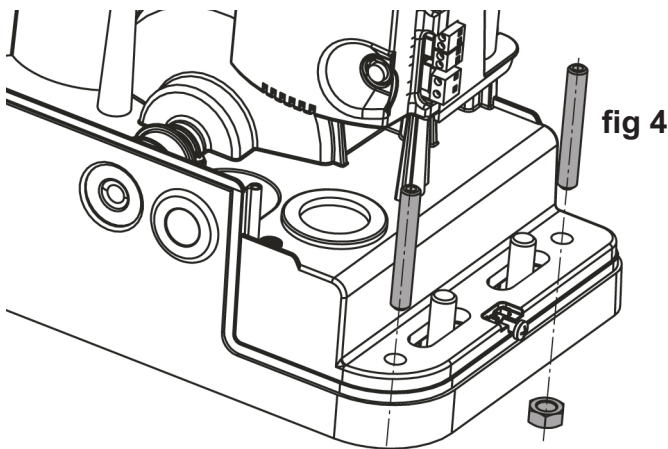
Passage des câbles

Faire ressortir tous les câbles d'au moins 80cm avant de fixer le moteur.



Fixation du moteur et de la crémaillère

6. Dévisser les 4 écrous qui tiennent la base reliée aux tires fonds et positionner le moteur sur la plaque.
7. Insérer les 4 goujons avec leur écrous dans leur logements respectifs. Régler les 4 goujons de manière à ce que le moteur soit parfaitement de niveau (**fig 4**)
8. Vérifier que le moteur soit parfaitement parallèle au portail, insérer les quatre rondelles R et visser légèrement les quatre écrou D (**fig 5**)

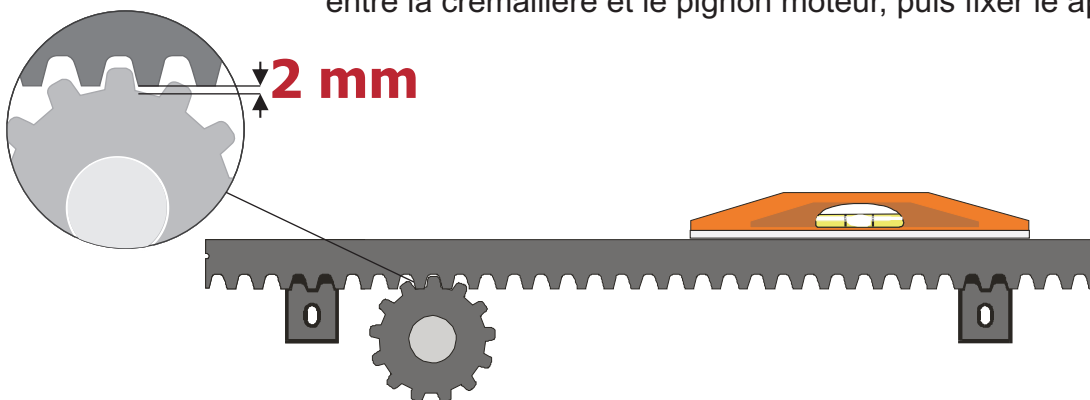


ATTENTION: insérer le joint **G** dans le trou de passage des câbles comme l'indique la **fig 5** .Percer le joint pour faire passer les câbles relier a l'armoire de commande en faisant des trou le plus juste possible afin de limiter l'entrée d'insecte.

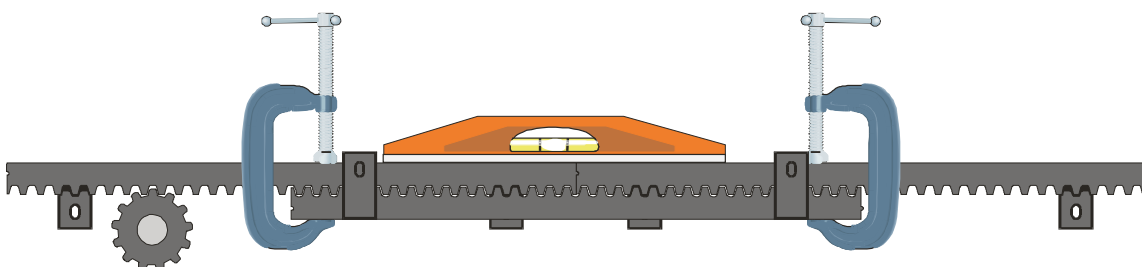
9. La distance minimum entre le portail et le moteur doit être d'au moins 5 mm (**fig 6**).

Vérifier tout les éléments décrit précédemment puis procéder a la fixation du moteur en fixant les 4 écrou qui ancre le moteur sur sa plaque de fixation

10. Faire reposer le 1er mètre de crémaillère sur le pignon du moteur en laissant un jeu de 2 mm entre la crémaillère et le pignon moteur, puis fixer le après l'avoir mis de niveau.

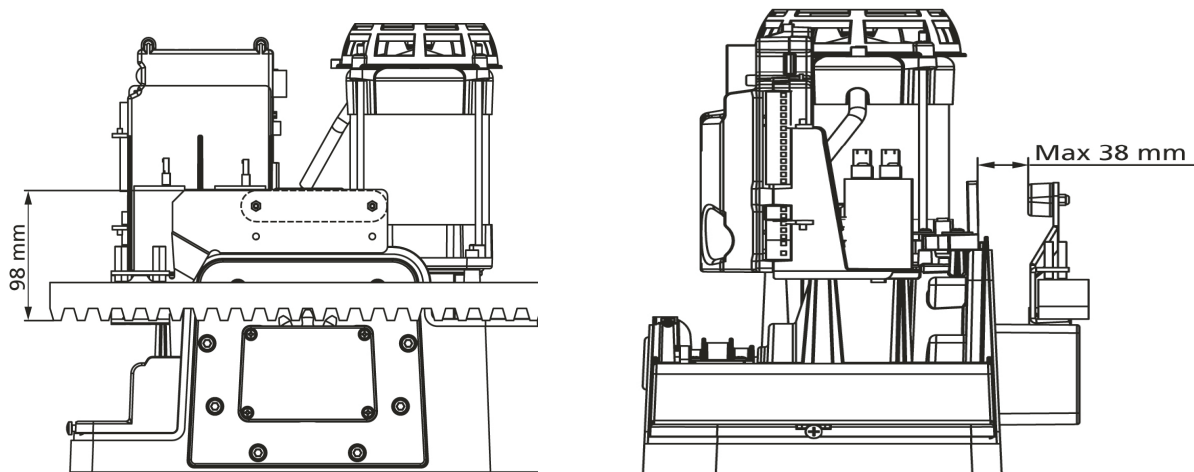


11. Fixer les autres morceaux de crémaillère en vous aidant de serre-joints.



12. Contrôler la position de la crémaillère en déverrouillant le moteur pour faire glisser le portail manuellement (voir page suivante).

Installation des fins de course



Placer l'étrier porte-aimant fourni sur la crémaillère de manière que dans les positions d'ouverture et de fermeture l'aimant reste positionné à hauteur du capteur magnétique placé sur le moteur.

IMPORTANT : Pour garantir le bon fonctionnement de l'automatisme, il s'avère indispensable que les aimants soient positionnés à la même hauteur que le capteur magnétique (voir figure ci-dessus).

Il est aussi important que l'aimant soit positionné le plus près possible du capteur, sans toutefois buter contre celui-ci.



AIMANT AVEC MARQUE ROUGE = FIN DE COURSE DE GAUCHE **SX (vue intérieure)**

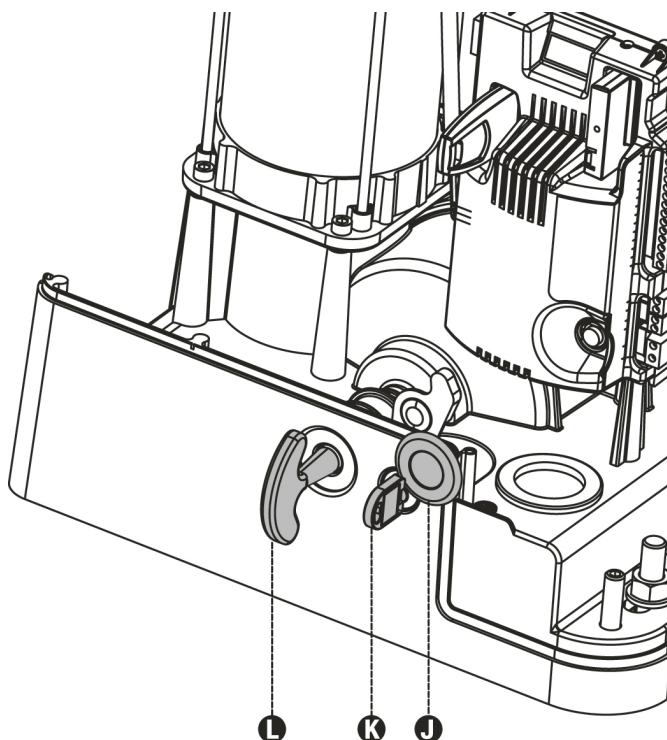
AIMANT AVEC MARQUE BLEU = FIN DE COURSE DE DROITE **DX (vue intérieure)**

Déverrouillage du moteur

En cas de coupure de courant, vous pouvez déverrouiller le moteur pour bouger le portail.

Introduire la clé **K** fournie dans la serrure se trouvant derrière le cache **J** en façade du moteur et ouvrir complètement le déverrouillage perpendiculairement par rapport au moteur.

Puis insérer la clé **L** dans le trou et tourner dans le sens des aiguilles d'une montre jusqu'à l'arrêt.



ATTENTION: toujours reverrouiller le portail en positions fermé ou ouverte.

Jamais en position entrouverte.

ARMOIRE DE COMMANDE DIGITALE

PD20

ETAPES DE MISE EN SERVICE RAPIDE

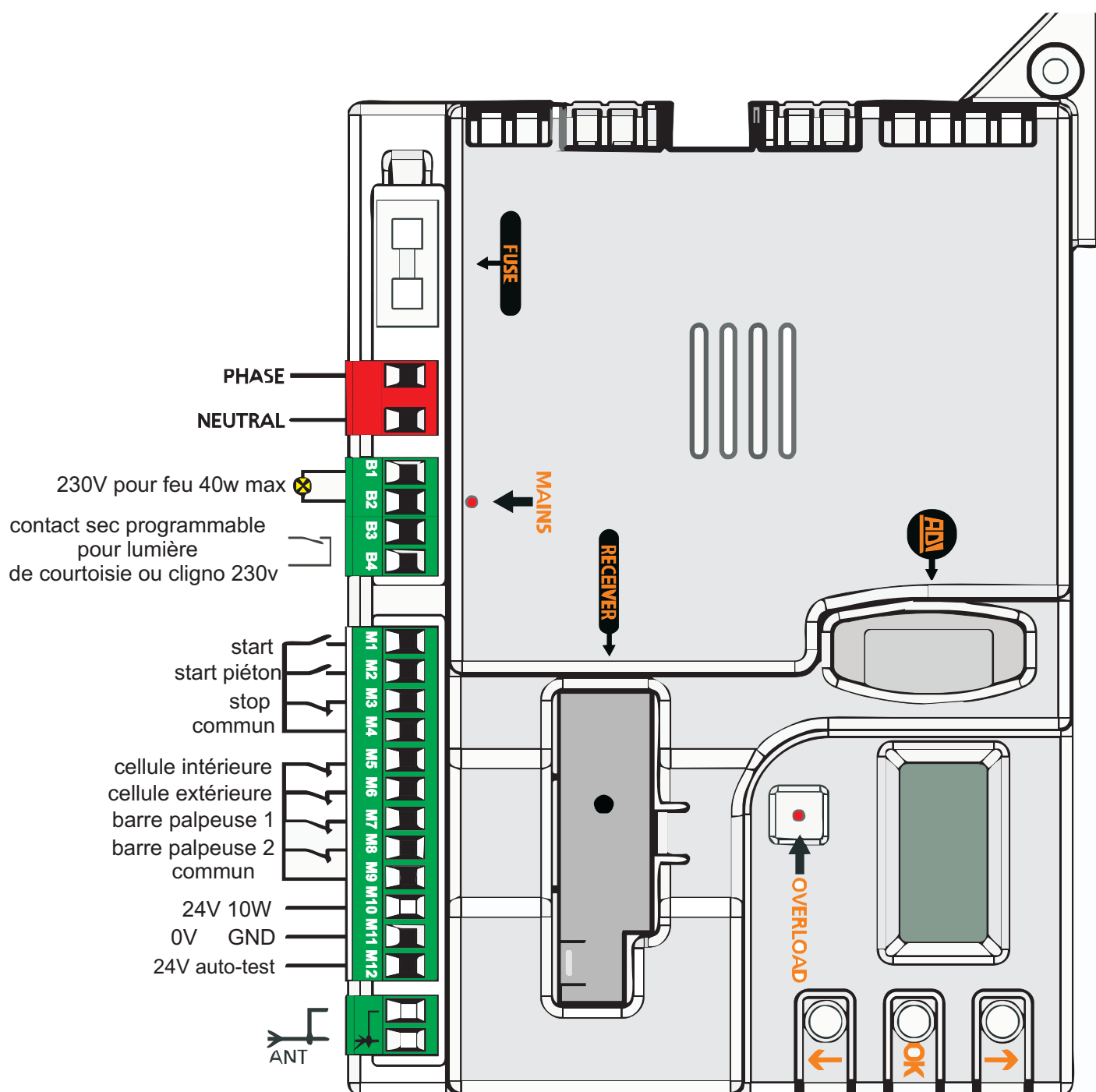
Après avoir assemblé et raccordé tous les composants de l'automatisme,

- 1.** Mettre l'installation sous tension
- 2.** Choisir le sens de fonctionnement du portail
(paramètre "dir" dans menu -PrG réglé pour une ouverture à droite par défaut)
- 3.** Activer les entrées de sécurité utilisées en programmation dans le menu -PrG.
(Par défaut, seule l'entrée cellule Fot2 est activée. Elle provoque l'arrêt du portail en ouverture et sa réinversion si la cellule est activée pendant la fermeture.)
- 4.** Effectuer la procédure d'apprentissage (voir menu APP page 19)
- 5.** Programmer les émetteurs sur le récepteur MR1 (voir page 23)
- 6.** Effectuer les essais et peaufiner les réglages.

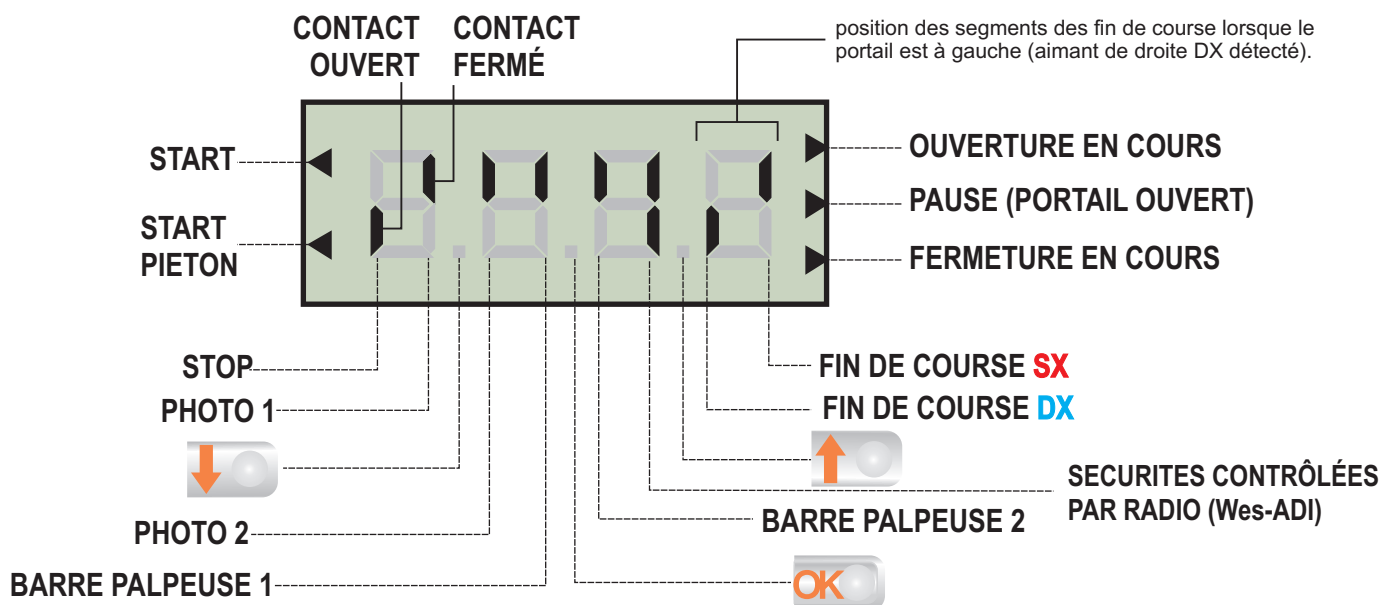
Caractéristiques techniques armoire de commande

Alimentation générale:	230Vac +/- 10% 50Hz
Puissance moteur:	800 W
Puissance feu orange:	230V - 40 W maxi
Température de fonctionnement:	-10 +55°C
Fusible de protection F1 :	10A

Schéma armoire de commande PD20



Affichage du panneau de contrôle



Ce panneau de contrôle signale l'état physique des contacts reliés au bornier et des touches de programmation.

Si le segment vertical haut est allumé, cela signifie que le contact correspondant est fermé.

Si le segment vertical bas est allumé, cela signifie que le contact est ouvert.

Les contacts de sécurité peuvent être désactivés dans la programmation en mettant la valeur des paramètres concernés sur "no".

Dans ce cas, il n'est pas nécessaire de ponter les contacts de sécurités sur l'armoire. (Le segment de l'afficheur reste cependant vers le bas.)

Sécurités contrôlées par radio WES-ADI

Si aucun segment allumé = dispositif non activé

Si le segment vertical haut est allumé = alarme photocellule activée

Si le segment vertical bas est allumé = alarme palpeur actif

Si les 2 segment clignotent = alarme stop activée

Les flèches à droite de l'afficheur indiquent l'état du portail:

- La flèche du haut s'allume quand le portail est en cours d'ouverture. Si elle clignote cela signifie que l'ouverture a été causée par l'intervention d'une sécurité (barre palpeuse ou détection d'obstacle).

- La flèche du milieu s'allume quand le portail est en état de repos. Elle clignote pendant le temps avant fermeture automatique.

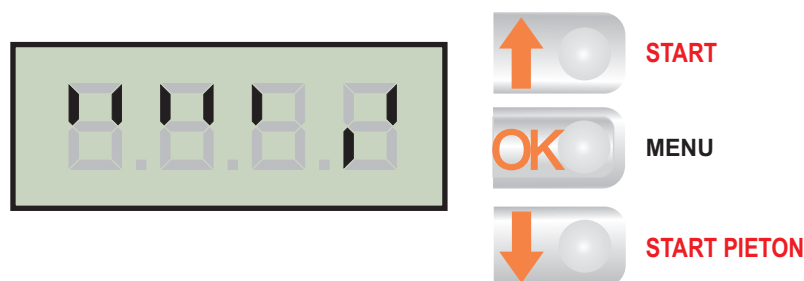
- La flèche du bas s'allume quand le portail est en cours de fermeture. Si elle clignote cela signifie que la fermeture a été causée par l'intervention d'une sécurité (barre palpeuse ou détection d'obstacle).

Les flèches à gauche de l'afficheur indiquent l'état des entrées de commandes:

- La flèche du haut indique que l'entrée start est activée

- La flèche du bas indique que l'entrée start piéton est activée

Commande avec les boutons de programmation



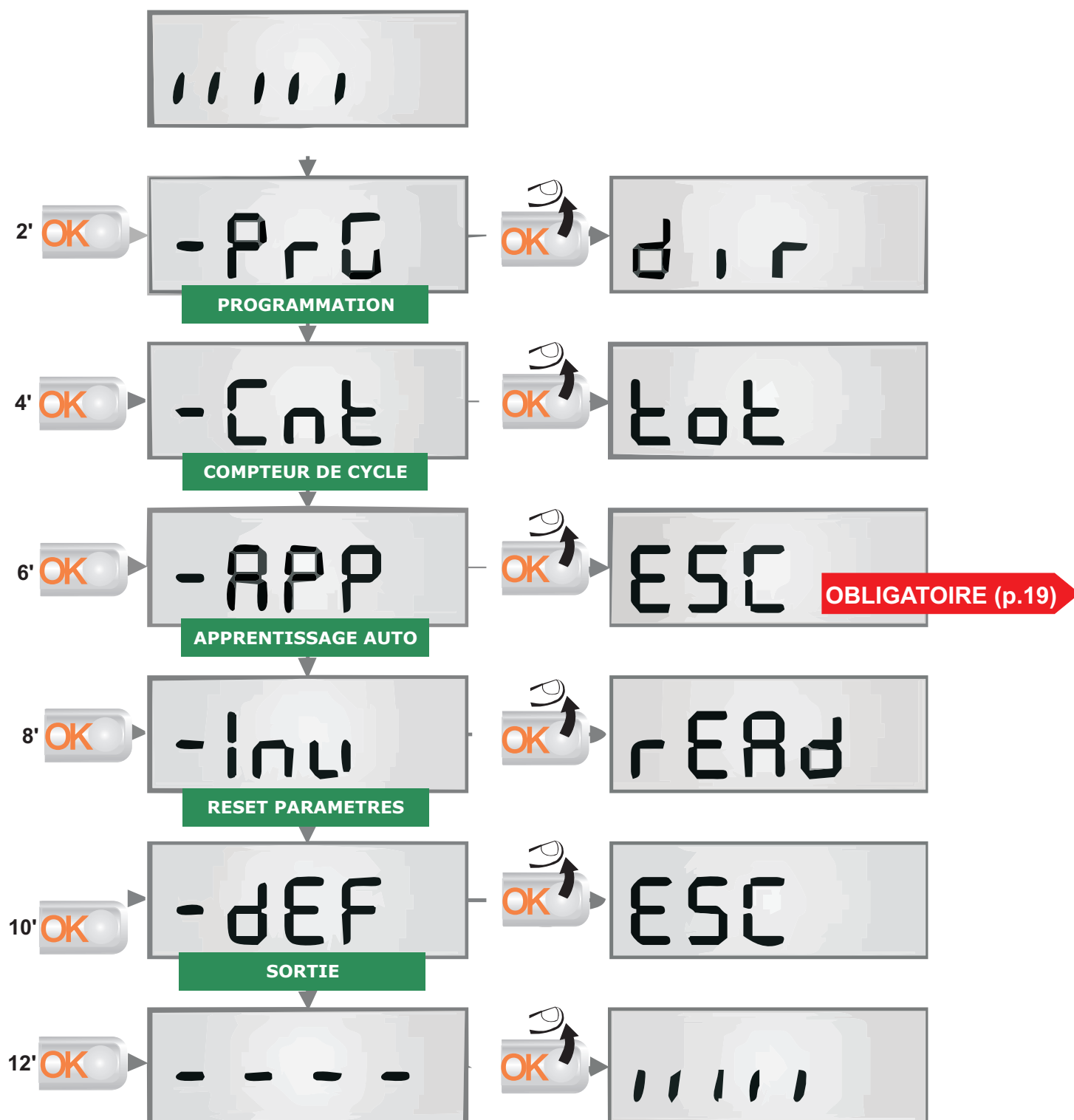
PENDANT LE FONCTIONNEMENT (lorsque l'afficheur indique l'état des contacts) :

- Une pression sur  correspond à la commande "START"

- Une pression sur  correspond à la commande "START PIETON"

LISTE DES MENUS DE PROGRAMMATION

Lorsque la centrale indique l'affichage principal, maintenir appuyer **OK** puis relâcher au moment où l'afficheur indique le menu souhaité.



1. Pour entrer en programmation, maintenir appuyé  jusqu'à ce que l'afficheur indique **-PrG**

2. Relacher 

L'afficheur indique le premier paramètre **dir**

3. Si vous voulez modifier ce paramètre, appuyer sur  l'afficheur indique la valeur du paramètre.

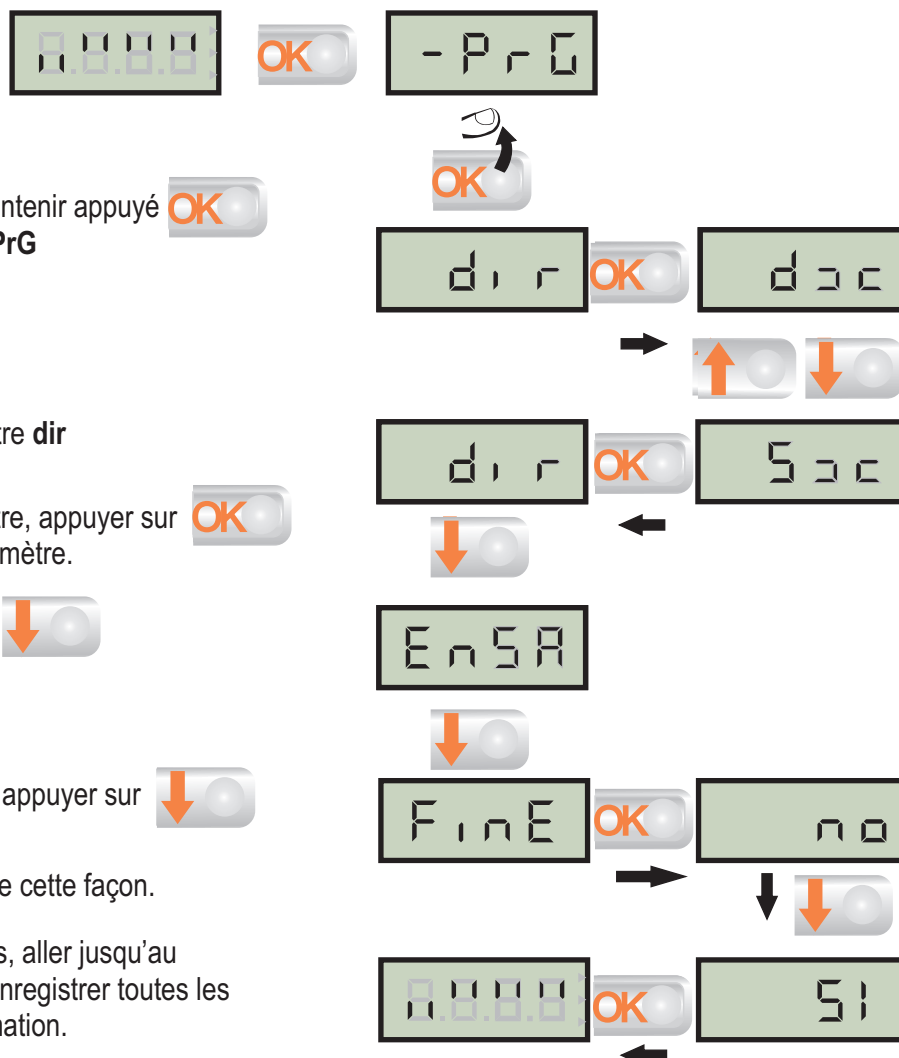
4. Régler cette valeur avec  

5. Valider en appuyant sur 

6. Pour passer au paramètre suivant, appuyer sur 

7. Programmer tous les paramètres de cette façon.

8. Une fois tous les réglages effectués, aller jusqu'au paramètre **FinE** et choisir **Si** pour enregistrer toutes les modifications et sortir de programmation.



ATTENTION : si aucun des boutons n'est appuyé pendant 60 secondes, l'armoire sort automatiquement de programmation et les modifications effectuées ne sont pas prises en compte.

Le fait de maintenir , provoque le défilement de tous les paramètres et l'arrêt du défilement sur le paramètre de validation "FinE".

Tableau des fonctions paramétrables

N°	FONCTIONS	DONNÉES	DESCRIPTION	Param. défauts	Param. choisis
1	dir *		Direction d'ouverture du portail (vue intérieur)	dx	
		dx	Le portail ouvre vers la droite		
		sx	Le portail ouvre vers la gauche		
2	P.APP	0 ÷ 100%	Ouverture partielle	25	
3	t.PrE	0.5" ÷ 2.0'	Temps de Préavis du feu orange	1,0"	
		no	- Préavis désactivé (= 0")		
4	T.PCh	0,5 ÷ 1.0'	Temps de Préavis du feu orange a la fermeture	no	
		no	Temps de Préavis du feu orange a la fermeture= a t.PrE		
5	vEL	3,5 ÷ 26	Vitesse en cm/s pendant la marche normal	18	
6	vEL.r	3,5 ÷ 26	Vitesse en cm/s pendant le ralentissement	6	
7	rAM*	0÷ 6	Rampe de démarrage	4	
8	FrEn	0 ÷ 10	Puissance du freinage	5	
9	Sen.A*	0,0÷ 10A	Activation du Détecteur d'obstacle ampèremétrique	0,0A	
10	Sen.v*	0÷ 7	Activation du Détecteur d'obstacle par vitesse	3	
11	rAAP*	0 ÷ 100%	Ralentissement en ouverture	15	
12	rACh*	0 ÷ 100%	Ralentissement en fermeture	15	
13	St.AP		Commande "START" pendant l'ouverture	PAUS	
		no	- La commande START est inactive (interdit si pas fermeture auto)		
		ChiU	- La commande START provoque la fermeture du portail		
		PAUS	- La commande START arrête le portail		
14	St.Ch		Commande "START" pendant la fermeture	StoP	
		Stop	- La commande START arrête le portail		
		APEr	- La commande START provoque la réouverture		
15	St.PA		Commande pendant la pause (portail non fermé)	ChiU	
		no	- La commande START est inactive (interdit si pas fermeture auto)		
		ChiU	- La commande START provoque la fermeture du portail		
16	SPAP		Commande ouverture piéton pendant l'ouverture piéton	PAUS	
		no	- La commande START P. est inactive		
		ChiU	- Le portail se referme		
		PAUS	- Le portail entre en pause		
17	Ch.AU *		Fermeture automatique	no	
		no	Désactive le FONCTIONNEMENT AUTO		
		0.5"÷ 20'	Une fois ouvert le portail se referme après le temps pré réglé		
18	Ch.tr *		Fermeture après le passage	no	
		no	-Fonction désactivée		
		0.5"÷ 20'	-Une fois ouvert le portail se referme après le temps pré réglé		
19	PA.tr*		En mode auto, Fermeture immédiate après le passage devant cellule	no	
		no	- Fermeture après le passage désactivée		
		si	-suite passage devant cellule, refermeture après la durée réglée en Ch.tr		
20	LUCI*		Lumière de courtoisie (contact B1-B2)	1'00	
		t.LUC	-fonctionnement temporisé (de 0 s a 20 min)		
		no	-Fonction désactivée		
		CICL	-Allumée pendant toute la durée du cycle		
21	AUS*		Canal auxiliaire (commande contact B1-B2 par radio)		
		tiM	-Fonctionnement temporisé (de 0 s a 20 min)	1'00	
		biSt	-Fonctionnement bistable		
		Mon	-Fonctionnement monostable		

Tableau des fonctions paramétrables				
N°	FONCTIONS	DONNÉES	DESCRIPTION	Param. défauts
22	LP.PA	no/si	Clignotant en pause	no
23	Strt *		Mode de Fonctionnement des entrées de commande	StAn
		StAn	Fonctionnement standard	
		no	- Les entrées sont inactives	
		AP.CH	- Commandes d'ouverture et fermeture séparées	
		PrES	- Fonctionnement homme présent (pression maintenue)	
		oroL	- Fonctionnement avec Horloge (maintient porte ouverte)	
24	StoP		Fonctionnement de l'entrée STOP	no
		no	- L'entrée STOP est désactivée	
		invE	- La commande STOP arrête le portail: le START suivant le portail part en sens inverse.	
		ProS	- La commande STOP arrête le portail: le START suivant le portail continue dans le sens initial.	
25	Fot 1 *		Fonctionnement entrée photocellule 1	no
		APCh	- active en ouverture et fermeture	
		no	- Désactivé	
26	Fot 2 *		Fonctionnement entrée photocellule 2	CFCh
		CFCh	- photocellule active en fermeture et avec portail arrêté	
		no	- Désactivée	
		Ch	- photocellule active uniquement en fermeture et provoque la réouverture	
27	Ft.tE*	no/si	Autotest des cellules	no
28	CoS1 *		Entrée barre palpeuse 1 (barre palpeuse fixe)	no
		no	-NON activée	
		AP	-Activée uniquement en fermeture	
		APCH	-Activée en ouverture et en fermeture	
29	CoS2 *		Entrée barre palpeuse 2 (barre palpeuse mobile)	no
		no	-NON activée	
		AP	-Activée uniquement en fermeture	
		APCH	-Activée en ouverture et en fermeture	
30	Co.tE*		Autotest palpeur	no
		no	-Autotest désactivé	
		Foto	-Autotest pour palpeur a cellule	
		rESi	-Autotest pour palpeur résistif	
31	i.Adi*		Activation dispositif ADI	no
		no	-Fonction désactivée	
		si	-Fonction activée	
32	FinE *		Fin de la programmation / VALIDATION	no
		no	- retour en programmation	
		Si	- sortie du menu de programmation en mémorisant les paramètres	

1 dir : Direction d'ouverture du portail

- dx : Le portail s'ouvre vers la droite vue de l'intérieur.
- sx : le portail s'ouvre vers la gauche vue de l'intérieur.

Inutile d'inverser les fins de course (rappel: Aimant rouge à gauche et aimant bleu à droite)

7 rAM: Rampe d'accélération au démarrage

Au début du mouvement, la puissance des moteurs est augmentée graduellement, jusqu'à atteindre la valeur introduite envEL si le démarrage pleine puissance est activé.
Plus haute est la valeur introduite, plus longue est la durée de la rampe d'accélération.

9-10 SEn.A et SEn.v : Sensibilité des capteurs d'obstacles

La centrale PD20 est dotée de deux systèmes indépendants qui permettent de détecter si le mouvement du portail est entravé par un obstacle:

1 SEn.A se base sur la mesure du courant absorbé par le moteur : une augmentation imprévue de l'absorption indique la présence d'un obstacle plus il est au au moins on est sensible.

2 SEn.v se base sur la mesure de la vitesse de rotation du moteur : une baisse de la vitesse indique la présence d'un obstacle.

ATTENTION :

Le capteur ampèremétrique est désactivé par défaut et doit être activé par la rubrique du menu SEn.A

Le capteur de vitesse est activé par défaut et sa sensibilité peut être réglée à la rubrique du menu SEn.V

Les deux systèmes fonctionnent aussi bien quand le portail se déplace à vitesse normale que quand il est en phase de ralentissement.

Quand un capteur intervient, le portail s'arrête et il est commandé en direction contraire pendant 3 secondes afin de dégager l'obstacle. La prochaine commande de Start fait reprendre le mouvement dans la direction d'origine.

11-12 rAPP rACH: Ralentissement en ouverture (rAAP) et en fermeture (rACH)

Ces menus permettent de régler le pourcentage de la course effectué à vitesse réduite en fin de cycle.

17 Ch.AU: Fermeture Automatique

- No :fonction inactive
- Ch.AU : refermeture automatique.

Appuyer sur MENU afin de régler la valeur du temps de pause avant refermeture (de 0,5s à 20 minutes).

18 Ch.tr : Fermeture après passage

- No : pas de refermeture automatique (mode semi-automatique)
- Ch.tr : Refermeture après passage

Appuyer sur MENU afin de régler la valeur du temps de pause avant refermeture après passage (de 0,5s à 20 minutes).

En fonctionnement automatique, lorsqu'une sécurité est activée, le décompte du temps avant refermeture recommence à partir de la valeur rentrée de ce paramètre. Il permet d'avoir une refermeture plus rapide.

(ATTENTION: si on sélectionne cette fonction, il faut impérativement que Ch.au soit supérieur à Ch.tr)

19 **PA.tr:** En mode automatique, arrêt de l'ouverture après passage devant cellule

- No : fonction inactive
- Si : Si un véhicule passe devant les cellules, alors que le portail est en cours d'ouverture une fois la ou les cellules libérées, le portail arrête de s'ouvrir puis se referme après le temps de pause réglé en Ch.tr.

20 **LUCi:** Lumière de courtoisie(contact B1-B2)

-t.LUC : le relais est activé à chaque réception d'une commande ; en choisissant cette option on entre dans un sous menu qui permet de régler la durée de l'activation du relais de 0sec a 20 min (1 min par défaut)

- no : sortie inactif

-CICL : le relais est activé a chaque mouvement du portail; lorsque le portail s'arrête (ouvert ou fermé) le relais reste actif pour la durée introduite dans le sous menu **t.LUC**
Si on active LP.PA le relais est activé même pendant la pause

21 **AUS :** Commande par radio de la lumière de courtoisie (B1-B2)

-tiM : une impulsion sur la télécommande active le relai pour la durée rentré dans le paramètre tLUCi .LUC dans le menu 20

-Mon : le relais est activé pour toute la durée de la transmission par la télécommande

-biST : le relais commute à chaque impulsion sur la télécommande

NOTE: Afin de commander la lumière de courtoisie avec l'émetteur, programmer le bouton choisi sur le canal 4 du récepteur embrochable MR1.

24 **St.rt :** Mode de fonctionnement des entrées de commande

- StAn : Fonctionnement standard, l'entrée Start provoque l'ouverture ou la fermeture totale et l'entrée Start.P provoque l'ouverture ou la fermeture partielle (piéton), suivant la configuration des menus relatifs.

- AP.CH : L'entrée START provoque uniquement l'ouverture et l'entrée START.P provoque uniquement la fermeture.

- PrES : Fonctionnement « homme mort »

Le maintien de la commande START provoque l'ouverture forcée

Le maintien de la commande START.P provoque la fermeture forcée

Les sécurités sont quand même actives.

- oroL : Fonctionnement avec contact horloge.

Afin de maintenir le portail ouvert à certaines heures de la journée, activer la refermeture automatique et raccorder le contact d'une horloge programmable sur l'entrée START ou START.P. Le portail restera ouvert pendant toute la durée ou le contact de l'horloge sera fermé.

26 Fot 1 : **Fonctionnement de l'entrée photocellule 1**

- No : désactivée
 - APCh : activée en fermeture et en ouverture
- L'entrée Foto1 arrête le mouvement du portail, une fois que la cellule n'est plus occultée, le portail part en ouverture. Lorsque le portail est à l'arrêt l'entrée Foto1 empêche toute commande d'ouverture.

27 Fot 2 : **Fonctionnement de l'entrée photocellule 2**

- No : désactivée
- CFCh : L'entrée cellule 2 provoque l'inversion de sens pendant la fermeture et empêche la commande d'ouverture lorsque le portail est à l'arrêt.
- Ch : L'entrée cellule 2 est active uniquement en fermeture et provoque l'inversion de sens.

ATTENTION: si on sélectionne cette fonction, il faut impérativement deshabiliter le test des cellules en programmant la fonction Ft.te sur « no ».

28 Ft.tE: **Autotest des cellules**

- No : Pas d'autotest
- Foto: Au départ de chaque cycle, la **PD13** coupe l'alimentation des cellules émettrices et vérifie que le contact des cellules réceptrices s'ouvrent. Si à ce moment là, un contact d'une cellule reste fermé, la **PD20** s'arrête.

(Seules les entrées de sécurité activées en programmation sont testées.)

29 Cos.1: **Entrée barre palpeuse N°1** (inversion 3 sec pendant l'ouverture - Stop pendant la fermeture)

- No : l'entrée **CoS1** est désactivée
 - Si : l'entrée barre palpeuse **CoS1** est active en ouverture et en fermeture.
- En cas d'activation pendant l'ouverture, le portail partira en fermeture pendant 3 secondes puis le cycle sera arrêté. Son intervention pendant la fermeture provoque l'arrêt du cycle.

La commande suivant un arrêt provoqué par une détection d'obstacle ou par une barre palpeuse . Provoque le départ du portail dans le sens initial ou dans le sens inverse suivant le paramètre programmé dans la fonction STOP. Si la fonction STOP est désactivée, la commande provoque le départ dans le sens initial.

30 Cos.2: **Entrée barre palpeuse N°2** (inversion 3 sec pendant la fermeture - Stop pendant l'ouverture)

- No : l'entrée **CoS2** est désactivée
 - Si : l'entrée barre palpeuse **CoS2** est active en ouverture et en fermeture.
- En cas d'activation pendant la fermeture, le portail partira en ouverture pendant 3 secondes puis le cycle sera arrêté. Son intervention pendant l'ouverture provoque l'arrêt du cycle.

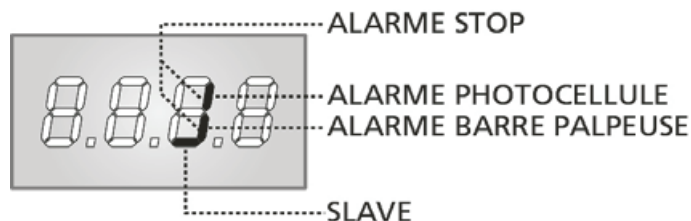
La commande suivant un arrêt provoqué par une détection d'obstacle ou par une barre palpeuse provoque le départ du portail dans le sens initial ou dans le sens inverse suivant le paramètre programmé dans la fonction STOP. Si la fonction STOP est désactivée, la commande provoque le départ dans le sens initial.

31 **Co.tE** **Autotest palpeur**

- no : fonction désactivées
- Foto : autotest pour palpeur à cellule activé
- rESI :autotest pour palpeur résistif activé
- W.I. : autotest pour palpeur wireless activé

33 **i.Adi** **Activation dispositif ADI**

- No : interface désactivée
- Si : interface activée



En sélectionnant "SI" et en appuyant sur MENU on entre dans le menu du module inséré dans le connecteur ADI. Chaque menu est différent suivant le module ADI utilisé. (voir détail sur la notice du module connecté sur la prise ADI)

ATTENTION: Pour l'installation des modules optionnels, lire attentivement les notices que vous trouverez dans leur emballage.

Les dispositifs ADI utilisent l'écran de la centrale pour procéder aux signalisations d'alarme ou pour afficher la configuration de la centrale de commande.

NOTE: Si l'interface ADI n'est pas activée (aucun dispositif relié), les segments restent éteints.

Le dispositif connecté à l'interface Adi est en mesure de signaler à la centrale trois types d'alarmes, qui sont visualisés sur l'afficheur de la centrale de la façon suivante:

ALARME PHOTOCELLULE - le segment en haut s'allume: le portail s'arrête, quand l'alarme cesse il repart en ouverture.

ALARME BARRE PALPEUSE - le segment en bas s'allume: pendant le mouvement le portail inverse le mouvement pendant 3 secondes si actif a l'arrêt le portail ne par pas.

ALARME STOP - les deux segments clignotent: le portail s'arrête et il ne peut pas repartir tant que l'alarme ne cesse de sonner.

SLAVE - le segment reste allumé : il est utilisé par le module optionnel SYNCRO afin d'indiquer si la centrale est configurée comme SLAVE.

34 **FinE** : **Sortie du mode programmation / Validation des modifications**

- No : Retour en programmation
- Si : Validation des modifications et sortie du mode programmation.

NOTE: Pendant la programmation . si les boutons ne sont pas utilisés pendant 1 minute, la centrale sort du mode programmation sans enregistrer les modifications.

Le moteur Forteco est configurée par défaut pour un portail s'ouvrant vers la droite (vue intérieure)
si votre portail doit s'ouvrir vers la gauche, régler le paramètre **dir** sur **sx** dans le menu **prg** avant de procéder à
l'auto-apprentissage

Procédure d'apprentissage automatique des temps de travail:

1. Ouvrir totalement le portail
2. Appuyer sur le bouton  jusqu'à ce que l'afficheur indique **-APP**, puis relâcher le bouton.
L'afficheur indique **ESC** (valider pour annuler)
3. Appuyer sur le bouton , l'afficheur indique **t.LAv**.
4. Appuyer sur  pour lancer la procédure d'auto-apprentissage.

Après 4 secondes, le portail part en fermeture jusqu'au fin de course fermeture.

Puis en ouverture jusqu'au fin de course ouverture.

Une fois ouvert, le portail repart en fermeture.

Une fois le fin de course atteint, **l'apprentissage est terminé.**

Tous l'apprentissage est réaliser en petite vitesse.

Nota:

Si le paramètre de détection d'obstacles (SEnA) a été activé avant d'avoir effectué l'apprentissage, à la fin de la procédure d'apprentissage l'afficheur indique la valeur de détection d'obstacle suggérée. (exemple: 2,8A)

Si nécessaire, ajuster ce paramètre avec les touches  et , puis valider avec  et sortir de programmation en allant jusqu'à **FINE** et en choisissant **Si**.

Si aucune des touches de programmation n'est utilisée, l'armoire de commande sort automatiquement de programmation au bout de 20 secondes.

Dans ce cas, seuls les temps de fonctionnement seront mémorisés et le paramètre de détection d'obstacle gardera la valeur qui a été réglée avant l'apprentissage.

Nota 2:

La fonction apprentissage des temps de travail ne fonctionne que si le paramètre **Strt** est réglé sur **Stan**. (paramètre usine).

Si ce paramètre a été modifié l'afficheur indiquera Err8 lors de la procédure d'apprentissage.

menu i.Adi . S'il y a des sécurités qui sont contrôlées à l'aide du module ADI pendant la phase d'auto-apprentissage, elles ne seront pas activées désactiver le module ADI pour faire l'apprentissage.

Menu compteurs de cycles

L'armoire de commande **PD20** mémorise le nombre de cycles effectués et peut signaler à l'utilisateur, la nécessité d'effectuer un entretien après un certain nombre de manoeuvres.

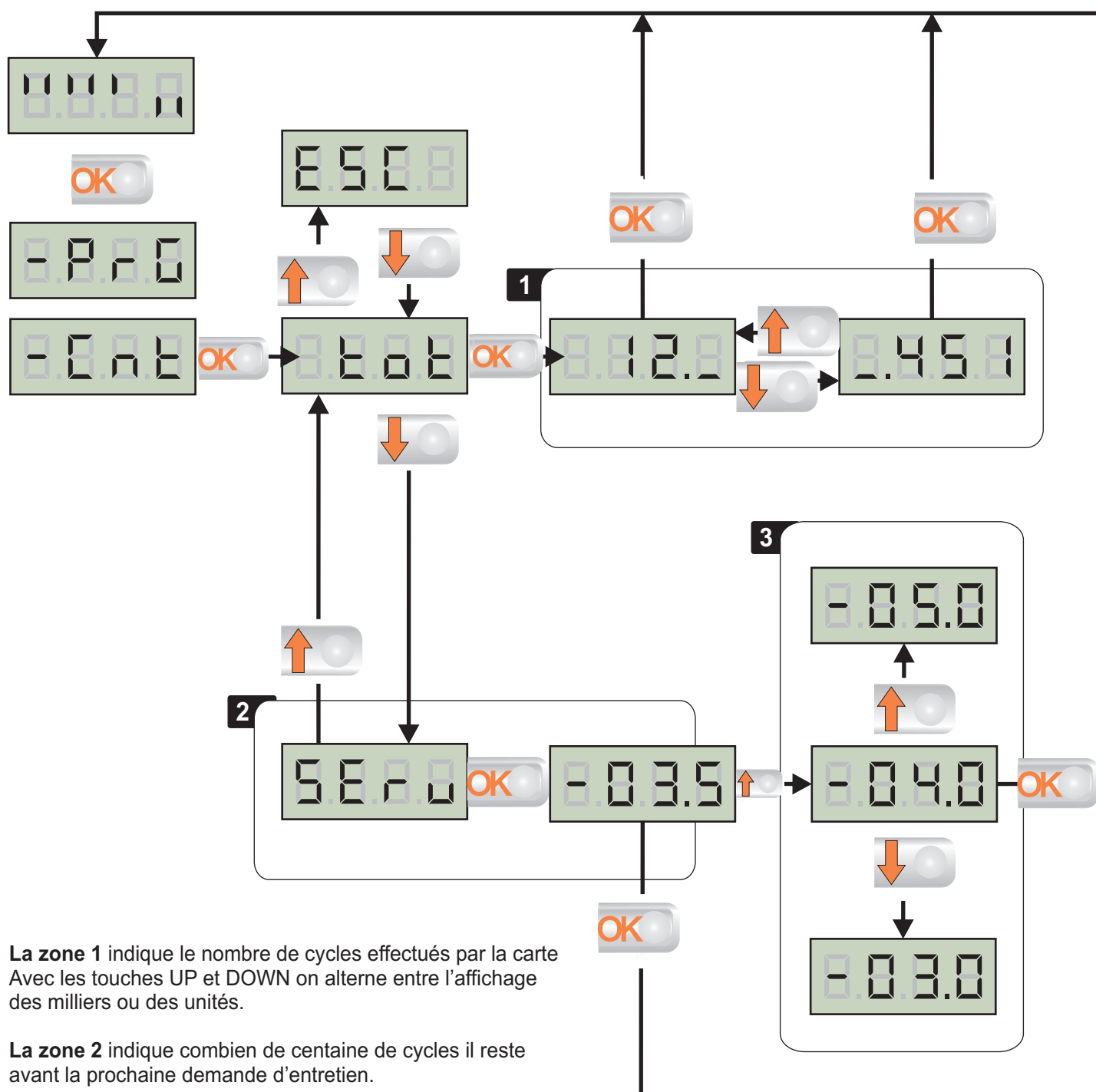
Deux compteurs sont disponibles à cet effet:

- Le compteur de cycles total qui ne peut être remis à zéro (compteur **tot** dans le menu **-Cnt**)
 - Le compteur dégressif avant la prochaine demande d'entretien (compteur **SERv** dans le menu **-Cnt**)
- Ce compteur peut être modifié à la valeur souhaitée ou annulé en réglant le compteur à zéro.

Le Schéma ci-dessous montre la procédure à suivre pour lire le nombre de cycles mémorisés, lire et modifier le nombre de cycles restant jusqu'à la prochaine demande d'entretien.

(Dans cet exemple, la **PD20** a effectué 12451 cycles et il reste 350 cycles avant la prochaine demande d'entretien.)

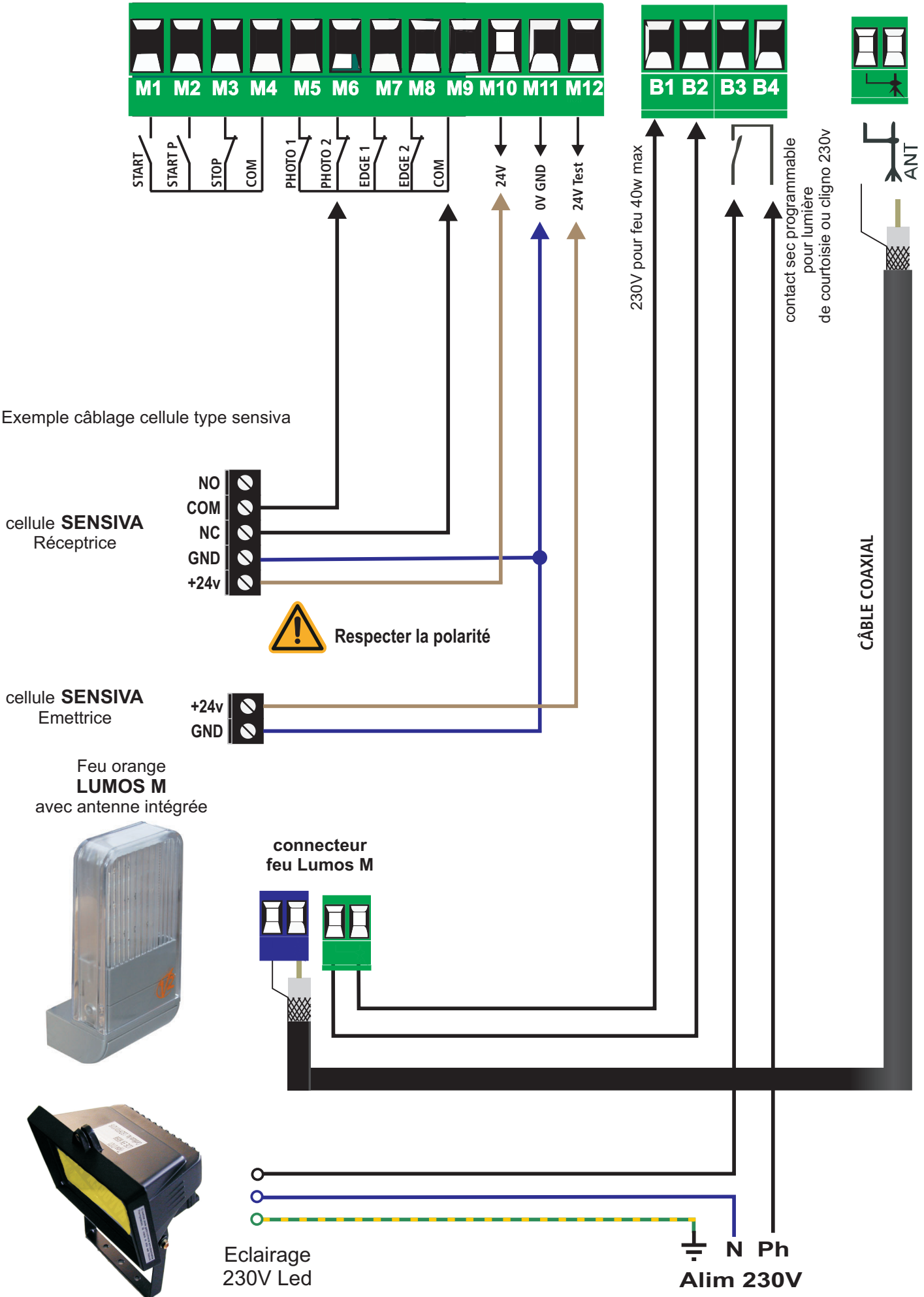
- Lorsque le compteur de cycle restant avant la demande d'entretien arrive à zéro, la carte effectue un préavis supplémentaire de 5 secondes avant chaque cycle et cela, jusqu'à ce que l'installateur vienne visualiser ce compteur pour augmenter sa valeur ou le laisser à zéro (pour annuler la fonction).

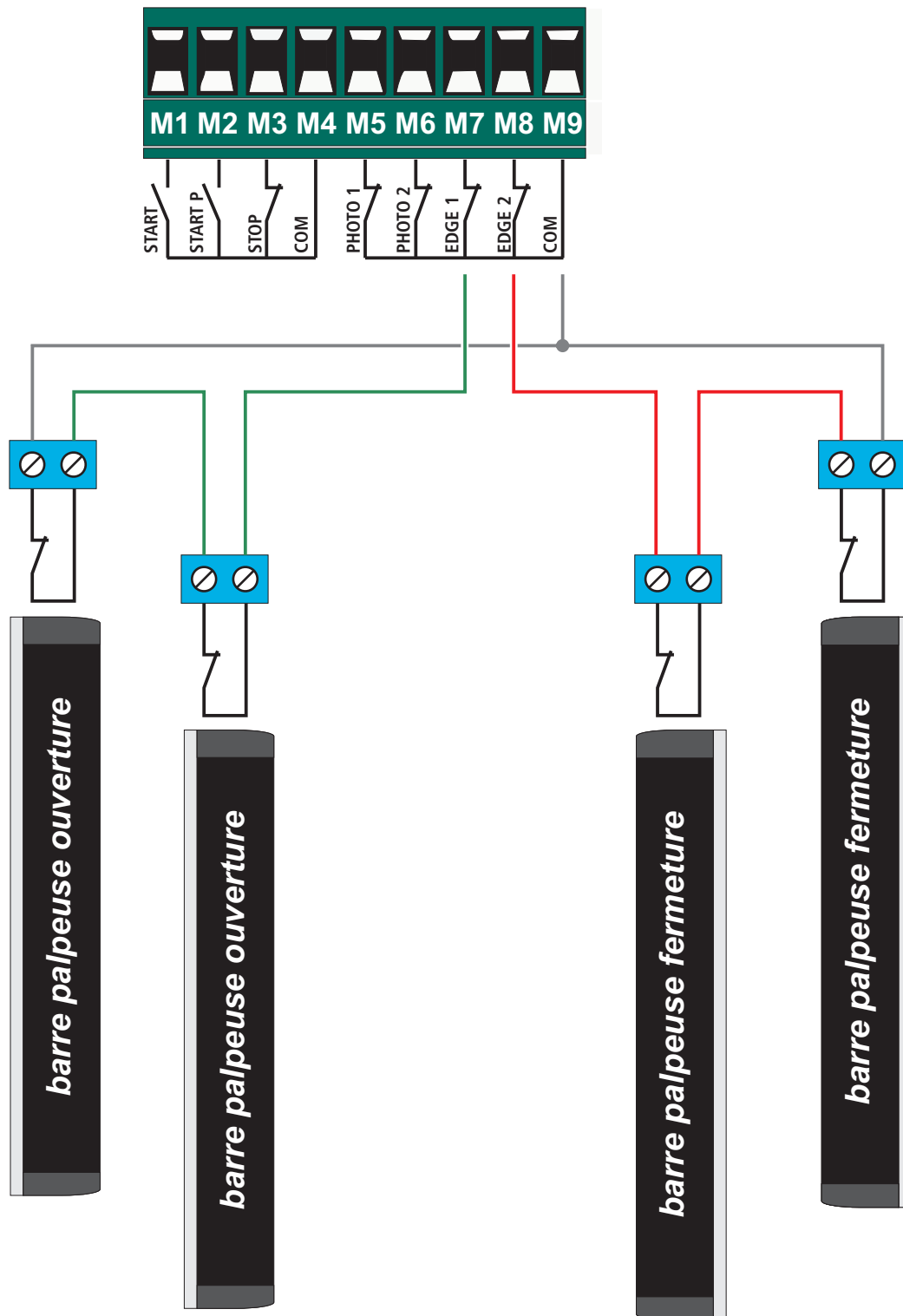


La zone 1 indique le nombre de cycles effectués par la carte
Avec les touches UP et DOWN on alterne entre l'affichage des milliers ou des unités.

La zone 2 indique combien de centaine de cycles il reste avant la prochaine demande d'entretien.

La zone 3 permet de régler dans combien de milliers de cycles la demande d'entretien doit intervenir.



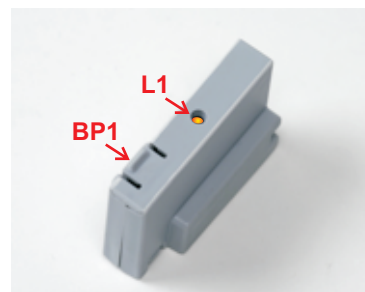


En cas d'utilisation de barre(s) palpeuse(s), activer les entrées **Cos1** et/ou **Cos2** en programmation.

Caractéristiques techniques

Fréquence	433Mhz
Capacité de la mémoire	240 codes
(START) ouverture totale	canal 1
(START.P) ouverture partielle	canal 2
STOP	canal 3
Eclairage (B1-B2).....	canal 4

Couper systématiquement l'alimentation avant d'embrocher ou de débrocher le récepteur MR1



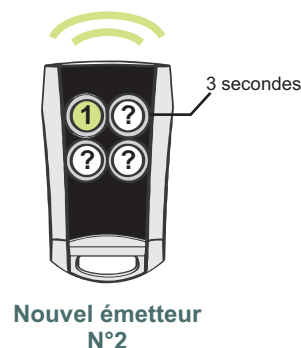
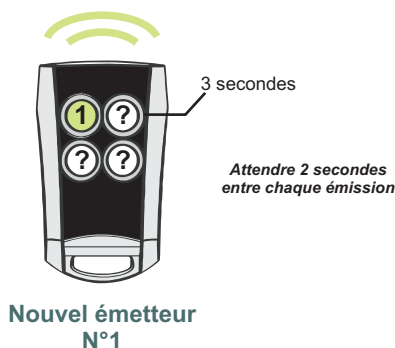
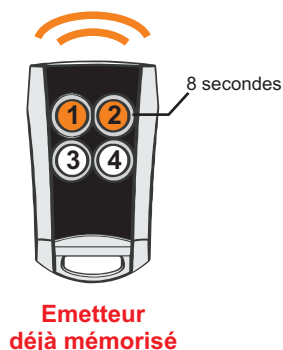
Programmation des émetteurs

- 1 - Appuyer X fois sur le BP1 suivant le canal que l'on désire actionner (voir ci-dessus)
La led L1 émet des séries de clignotements correspondant au N° de la fonction
- 2 - Émettre avec la touche de l'émetteur que l'on désire programmer à cette fonction.
(Vous avez 7 secondes maximum pour réaliser cette opération).
- 3 - Le voyant s'éteint puis s'allume à nouveau : le code est enregistré.
- 4 - Emettre avec un nouvel émetteur ou attendre que le voyant s'éteigne
- 5 - Une fois que le voyant est éteint, le récepteur est prêt à fonctionner.

Programmation d'émetteurs supplémentaires à distance

Pour programmer des émetteurs supplémentaires sans utiliser le BP1,

- 1 - se munir d'un émetteur déjà mémorisé, se placer à proximité de l'armoire
- 2 - appuyer simultanément sur les bouton 1 et 2 pendant 8 secondes.
- 3 - Se munir, des nouveaux émetteurs et dans les 5 secondes, appuyer 3 secondes sur le bouton à programmer en attendant 2 secondes entre chaque émetteur. Le bouton sera affecté à la même fonction que celui de l'émetteur utilisé pour entrer en programmation.
- 4 - Une fois le dernier émetteur programmé, attendre 10 sec pour sortir automatiquement du mode programmation.



Vider la mémoire

Pour vider complètement la mémoire du MR1:

- 1- couper l'alimentation de la l'armoire de commande
- 2- Appuyer sur BP1 et, tout en le maintenant appuyé, remettre l'alimentation. Le voyant 1 clignote
- 3- Relâcher BP1, la mémoire a été complètement vidée.

Remarque : Pour effectuer un effacement partiel des codes il faut utiliser le programmeur portatif PROG2 ou le logiciel WINPPCL.

La le MAINS ne s'allume pas :

Cela signifie que l'armoire PD20 est hors tension

- 1- Avant d'intervenir sur l'armoire, s'assurer que le disjoncteur de l'installation est coupé.
- 2- vérifier que la tension d'alimentation en amont soit suffisante pour alimenter l'armoire.
- 3- Contrôler le fusible sur la carte.

La le OVERLOAD est allumée :

Cela signifie qu'une surcharge est présente sur la sortie 24V

- 1- Enlever le bornier débrochable contenant les bornes M1 à M12 jusqu'à ce que la le OVERLOAD s'éteigne.
- 2- Eliminer la cause de cette surcharge
- 3- Remettre le bornier débrochable et s'assurer que la le OVERLOAD ne s'allume pas à nouveau

Erreur 1: (Err1)

Cela signifie que la valeur des paramètres modifié n'a pas pu être enregistré. Dans ce cas retourner l'armoire PD20 chez le fabricant pour réparation.

Erreur 2 : (Err2)

Cela signifie qu'un problème a été détecté soit sur le moteur, (moteur débranché, ou enroulements moteur défectueux) soit sur la sortie moteur de la carte (carte variateur défectueuse).

Avant de retourner la carte chez le fabricant, s'assurer que le moteur est bien raccordé .

Cela peut être du aussi à l'activation de la sécuriter thermique de la carte variateur attendre qu'elle refroidisse et refaire un essai.

Erreur 3 : (Err3)

Cela signifie que le test des photocellules a échoué.

- 1- s'assurer qu'aucun obstacle a coupé le faisceau des cellules au moment où l'ordre de commande est donné
- 2- s'assurer que les cellules habilitées dans les menu **Fot1** et **Fot2** sont effectivement installées et que leur contact ne soit pas schuntés.
- 3- s'assurer que chaque cellule émettrice est bien alimentée par les bornes **P13** et **P14** (alim.TX)
- 4- s'assurer que toutes les cellules sont bien alimentées et fonctionnent correctement (en coupant le faisceau on doit entendre le déclenchement du relais et le segment correspondant sur l'afficheur doit descendre.)
- 5- s'assurer que le paramètre du menu **FOT2** est bien sur **CF.CH**

Erreur 4 : (Err4)

Cela signifie que le(s) fin de course est endommagé ou mal raccordé, ou que les aimants sont inversés.

Débrayer les moteurs et manoeuvrer manuellement les vantaux en vérifiant le fonctionnement des fins de course en visualisant les 2 flèches à gauche de l'afficheur

Erreur 5 : (Err5)

Cela signifie que le test des barres palpeuses a échoué.

S'assurer que le menu relatif au test des barres palpeuses est correctement paramétré (voir **Co.tE**)

S'assurer que le raccordement de l'ampli de la barre palpeuse est correct.

Vérifier que les barres palpeuses activées en programmation sont effectivement installées..

Erreur 7 : (Err7)

Cela signifie un problème d'encodeur

1. Avec encodeur activé, si dès le démarrage le message apparaît cela signifie que les encodeurs n'ont pas été initialisés .Pour le fonctionnement avec encodeur il est obligatoire d'effectuer un auto apprentissage (Voir p18)
2. Avec encodeur activé et initialisé si le message apparaît après quelques secondes de mouvements ,cela signifie un problème d'encodeur défectueux ou de raccordement incorrect.

Erreur 8 : (Err8)

Cela signifie que la configuration de l'armoire est incompatible avec la procédure d'auto-apprentissage.

1. La fonction **Strt** doit impérativement être programmée sur **Stan**
2. Il faut que l'interface ADI ne sois pas activé paramètre **i.Adi sur No**
3. Les temps d'ouverture et de fermeture des moteurs doivent être de 7.5 secondes minimum (pour la mesure du courant)

Erreur 9 : (Err9)

Programmation verrouillée. Afin de modifier les paramètres il faut insérer une clé CL1 avec un code contrat identique à celle utilisée pour verrouiller la programmation.

Erreur 10 : (Err10)

Cela signifie que le test de fonctionnement des modules ADI a échoué

Erreur 12: (Err12)

Cela signifie que la protection thermique du moteur est intervenue .Le laisser refroidir et refaire un essai.

Clignotement prolongé / départ + de 5 secondes après la commande

Si lorsque l'on donne une commande, le clignotant s'allume immédiatement mais le portail ne s'ouvre pas tout de suite (départ 5 secondes plus tard que d'habitude).

Cela signifie que le compteur de cycles réglé dans le menu **SErv** est arrivé à zéro et que l'installation nécessite un entretien. (Voir paramètre Serv, pour annuler la signalisation)

Consignes d'entretien

Conformément aux directives Européennes:

NF EN12635 (installation/utilisation),

NF EN13241-1 clause 54.5 (instructions pour l'installation, le fonctionnement et l'entretien),

l'utilisateur a pour obligation de souscrire un contrat d'entretien afin de garantir le contrôle mécanique et sécuritaire de la porte automatique.

Le nombre d'intervention est prescrit par le fournisseur du produit.

La garantie du produit ne saurait remplacer le contrat d'entretien.

Contrôle mécanique:

- Rail de guidage au sol:

Contrôle alignement si rail en plusieurs parties.

Vérifier la propreté du chemin de roulement. *(enlever les papiers, feuilles, gravier pouvant gêner le roulement du portail.)*

- Crémaillère / Pignon / Came fin de course:

Contrôle de l'usure de l'ensemble crémaillère/pignon.

S'assurer que les dents du pignon n'arrivent pas en fond de gorge de la crémaillère *(respecter un jeu de 1 mm minimum)*

Vérifier la fixation des plaques de détection des fins de course

(celles-ci doivent se trouver à 10mm maxi des fins de course inductif)

Vérifier la présence et la solidité de la butée mécanique en fin d'ouverture.

- Portail:

Vérifier la structure et la rigidité du portail

-Galets de guidage:

Contrôler l'usure des galets, vérifier leur serrage. S'assurer que l'inclinaison latérale du portail est impossible.

-Caisson moteur:

Vérifier la fixation au sol

Vérifier la fixation du moteur sur le caisson

Contrôle moteur:

- Vérifier le fonctionnement de la manœuvre de déverrouillage

Contrôle des sécurités:

-Barre palpeuse:

Pour chaque barre palpeuse tester en 3 points en cours de mouvement du portail et vérifier leur efficacité.

(à 5cm du sol, à mi hauteur, à 30cm du haut du portail)

Vérifier la tension du câble de chaque barre palpeuse

Vérifier la fixation des barres palpeuses sur la structure du portail.

-Transmetteur de barre palpeuse:

Vérifier la charge des piles sur le transmetteur embarqué.

Bien que leur autonomie est de 2 ans, nous conseillons leur remplacement lors de chaque visite d'entretien.

-Cellules de sécurité:

Occulter chaque cellule en cours de fermeture du portail et vérifier leur efficacité.

Vérifier l'étanchéité des cellules en contrôlant l'absence d'insectes ou de trace d'eau à l'intérieur des boîtiers.

Contrôle armoire de commande:

Vérifier l'étanchéité du coffret en contrôlant l'absence d'insectes ou de trace d'eau à l'intérieur du boîtier.

Noter le nombre de cycles sur le carnet d'entretien.

Contrôle des feux de signalisation:

Vérifier le fonctionnement des feux et remplacer les ampoules défectueuses le cas échéant.

par des ampoules de même tension et de même puissance.

POUR CETTE INSTALLATION, PRÉVOIR 2 ENTRETIENS PAR AN .

LA FRÉQUENCE DES CONTRÔLES MÉCANIQUES PEUT ÊTRE MODIFIÉE PAR L'INSTALLATEUR EN FONCTION DE LA FRÉQUENCE D'UTILISATION DE LA PORTE.